Etude du produit des matrices de Lorentz sans rotation :

Condition nécessaire et suffissante de commutativité.

A • Guimier

## Etude du produit des matrices de Lorentz sans rotation : Commutativité

Théorème 1 :

Si le produit M de 2 matrices de Lorentz  $\Lambda(\overrightarrow{\beta'})$  et  $\Lambda(\overrightarrow{\beta''})$  sans rotation de paramètre  $\overrightarrow{\beta'} \neq \overrightarrow{0}$  et  $\overrightarrow{\beta''} \neq \overrightarrow{0}$ vérifient  $M = \Lambda(\overrightarrow{\beta'}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta''}) = \Lambda(\overrightarrow{\beta''}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta'})$  alors  $\overrightarrow{\beta'}$  et  $\overrightarrow{\beta''}$  sont colinéaires et réciproquement. Dans les 2 cas M est sans rotation.

#### Démonstration :

Commençons par la réciproque : Posons  $\overrightarrow{\beta} = \overrightarrow{\beta}'$  et  $\lambda \cdot \overrightarrow{\beta} = \overrightarrow{\beta}''$  avec  $\lambda \neq 0$ .

On rapelle les résultats suivants.

- (1) (Voir par exemple J-M. Souriau. "Calcul Linéaire" PUF 1964 p.273) Si A et B sont 2 matrices carrées de même format qui commutent alors  $exp(A + B) = exp(A) \cdot esp(B) = exp(B) \cdot esp(A)$ .
- (2) (J-M. Souriau."Calcul Linéaire " PUF 1964 p.378 ) Toute matrice M de Lorentz peut se mettre sous la forme :

$$M = exp(\alpha N) \cdot \begin{bmatrix} \epsilon & \theta \\ \theta & \Omega \end{bmatrix}$$
 où  $\alpha \in \mathbb{R}$ ,  $\epsilon = \pm 1$ ,

$$N = \begin{bmatrix} 0 & {}^{t}X \\ X & O \end{bmatrix}$$
,  $avec X \in \mathbb{R}^{3}$  tel que :  ${}^{t}XX = 1$ ,  ${}^{t}\Omega\Omega = Id_{\mathbb{R}^{3}}$ .

Toute matrice 
$$M$$
 de Lorentz peut se mettre sous la forme :
$$M = \exp(\alpha N) \cdot \begin{bmatrix} \varepsilon & 0 \\ 0 & \Omega \end{bmatrix} \text{ où } \alpha \in \mathbb{R}, \ \varepsilon = \pm 1,$$

$$N = \begin{bmatrix} 0 & {}^t X \\ X & 0 \end{bmatrix}, \ \operatorname{avec} X \in \mathbb{R}^3 \text{ tel que } : {}^t X X = 1, {}^t \Omega \Omega = \operatorname{Id}_{\mathbb{R}^3}.$$

$$De plus \quad \exp(\alpha N) = \begin{bmatrix} \operatorname{ch}(\alpha) & \operatorname{sh}(\alpha) {}^t X \\ \operatorname{sh}(\alpha) X & \left( \operatorname{Id}_{\mathbb{R}^n - 1} + \left( \operatorname{ch}(\alpha) - 1 \right) X {}^t X \right) \end{bmatrix}.$$

On rapelle que la décomposition d'une matrice inversible en un produit d'une matrice symétrique et d'une matrice orthogonale est unique.

(3) dans https://hal - amu • archives - ouvertes • fr/hal - 02965773 / document p.46

on démontre que 
$$\overrightarrow{\beta} = th \ \alpha \overrightarrow{X}, \ \gamma = ch(\alpha) \ avec \ \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - \overrightarrow{\beta} \cdot \overrightarrow{\beta}}},$$

 $d'où \alpha = Argch(\gamma) \ et \overrightarrow{X} = coth(Argch(\gamma)) \cdot \overrightarrow{\beta}$ définissons  $\varphi(\gamma) = Argch(\gamma) \cdot coth(Argch(\gamma))$ .

si on pose 
$$\mathbf{A} = \boldsymbol{\varphi}(\boldsymbol{\gamma}) \begin{bmatrix} \boldsymbol{\sigma} & \overset{t}{\boldsymbol{\beta}} \\ \boldsymbol{\sigma} & \boldsymbol{\beta} \\ \overset{t}{\boldsymbol{\beta}} & \boldsymbol{\sigma} \end{bmatrix}$$
 et  $\mathbf{B} = \boldsymbol{\lambda} \cdot \boldsymbol{\varphi}(\boldsymbol{\gamma}') \cdot \begin{bmatrix} \boldsymbol{\sigma} & \overset{t}{\boldsymbol{\beta}} \\ \overset{t}{\boldsymbol{\beta}} & \boldsymbol{\sigma} \end{bmatrix}$ 

avec 
$$\gamma' = \frac{1}{\sqrt{1 - \overset{t}{\lambda} \cdot \overset{c}{\beta} \cdot \lambda \cdot \overset{c}{\beta}}}$$
.

Par unicité  $\Lambda(\overrightarrow{\beta}) = exp(A)$  et  $\Lambda(\lambda \cdot \overrightarrow{\beta}) = exp(B)$ . On a bien  $A \cdot B = B \cdot A$  donc  $\Lambda(\overrightarrow{\beta}) \cdot \Lambda(\lambda \cdot \overrightarrow{\beta}) = \Lambda(\lambda \cdot \overrightarrow{\beta}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta})$ .

De plus le produit est égal à  $\exp(A + B)$  or la somme de 2 matrices symétriques est symétrique, et l'exponentielle d'une matrice symétrique est symétrique donc le produit  $\Lambda(\overrightarrow{\beta}).\Lambda(\lambda-$ 

 $\hat{m{eta}}$ ) est symétrique et est donc une matrice de Lorentz sans rotation .

### Réciproquement :

Considérons 2 matrices de Lorentz sans rotation :

$$\mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'}) = \begin{bmatrix} & \boldsymbol{\gamma'} & & {}^t(\overrightarrow{\boldsymbol{\gamma'}\boldsymbol{\beta'}}) \\ & \overrightarrow{\boldsymbol{\gamma'}\boldsymbol{\beta'}} & & C' \end{bmatrix}, \ \mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) = \begin{bmatrix} & \boldsymbol{\gamma''} & & {}^t(\overrightarrow{\boldsymbol{\gamma''}\boldsymbol{\beta''}}) \\ & & \overrightarrow{\boldsymbol{\gamma''}\boldsymbol{\beta''}} & & C'' \end{bmatrix} avec \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'} \neq \overrightarrow{\boldsymbol{\theta}} \ et \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''} \neq \overrightarrow{\boldsymbol{\theta}},$$

et leur produit 
$$\mathbf{M} = \mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}}) \cdot \mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) = \mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) \cdot \mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\gamma} & t(\overrightarrow{\boldsymbol{\gamma}}) \boldsymbol{\Omega} \\ \boldsymbol{\gamma} & t(\overrightarrow{\boldsymbol{\gamma}}) \boldsymbol{\Omega} \end{bmatrix}$$
,

avec 
$$C' = Id_{\mathbb{R}^3} + \frac{\gamma'^2 \overrightarrow{\beta'} \overrightarrow{\beta'}}{(1 + \gamma')}$$
,  $C'' = Id_{\mathbb{R}^3} + \frac{\gamma''^2 \overrightarrow{\beta''} \overrightarrow{\beta''}}{(1 + \gamma'')}$  et  $C = Id_{\mathbb{R}^3} + \frac{[\gamma \overrightarrow{\beta}]^t [\gamma \overrightarrow{\beta}]}{(1 + \gamma)}$ 

alors

$$M = \Lambda(\overrightarrow{\beta'}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta''}) = \begin{bmatrix} \gamma' \gamma'' \begin{pmatrix} \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots + 1 \end{pmatrix} & \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta''} + \gamma' \overrightarrow{\beta'} & C'' \\ \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & + \gamma'' C' \overrightarrow{\beta''} & \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \overrightarrow{\beta''} & + C' C'' \end{bmatrix} \Rightarrow \gamma = \gamma' \gamma'' \begin{pmatrix} \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots \\ \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \overrightarrow{\beta} & \cdots \\ \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \overrightarrow{\beta} & \cdots & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \overrightarrow{\beta} & \cdots \\ \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta} & \overrightarrow{\beta} & \cdots \\ \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta'} & \gamma' & \gamma'' \overrightarrow{\beta} & \gamma' & \gamma'' & \gamma'' \overrightarrow{\beta} & \gamma' & \gamma'' &$$

avec 
$$Id_{\mathbb{R}^3}$$
 -  $\gamma \frac{\overrightarrow{\beta} \overrightarrow{\beta}}{(1+\gamma)} = \left[ Id_{\mathbb{R}^3} + \gamma^2 \frac{\overrightarrow{\beta} \overrightarrow{\beta}}{(1+\gamma)} \right]^{-1}$ .

S'il y a commutativité, on a aussi :  $\Omega = \left(Id_{\mathbf{R}^3} - \gamma \frac{\overrightarrow{\beta} \overrightarrow{\beta}}{(1+\gamma)}\right) \left(\gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta}'' \overrightarrow{\beta}' + C'' C'\right)$  et donc :  $\gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta}' \overrightarrow{\beta}'' + C'' C'' = \gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta}'' \overrightarrow{\beta}' + C'' C'$ .

$$C'.C'' = \left(Id_{\mathbf{R}^{3}} + \frac{\gamma'^{2}\overrightarrow{\beta'}\overset{t}{\beta'}}{(1+\gamma')}\right).\left(Id_{\mathbf{R}^{3}} + \frac{\gamma''^{2}\overrightarrow{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma'')}\right)$$

$$= Id_{\mathbf{R}^{3}} + \frac{\gamma'^{2}\overrightarrow{\beta'}\overset{t}{\beta'}}{(1+\gamma')} + \frac{\gamma''^{2}\overrightarrow{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma'')} + \frac{\gamma'^{2}\overrightarrow{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma')}.\frac{\gamma''^{2}\overrightarrow{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma'')}$$

$$= Id_{\mathbf{R}^{3}} + \frac{\gamma'^{2}\overrightarrow{\beta'}\overset{t}{\beta'}}{(1+\gamma')} + \frac{\gamma''^{2}\overrightarrow{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma'')} + \frac{\gamma'^{2}\gamma''^{2}\overset{t}{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma')}\overset{t}{\beta''}\overset{t}{\beta''}}{(1+\gamma'')}.$$

Et donc

$$\gamma' \gamma'' \overrightarrow{\beta}' \overrightarrow{\beta}'' + C' C'' = Id_{\mathbf{R}^{3}} + \frac{\gamma'^{2} \overrightarrow{\beta}' \overrightarrow{\beta}'}{(1 + \gamma')} + \frac{\gamma''^{2} \overrightarrow{\beta}'' \overrightarrow{\beta}''}{(1 + \gamma'')} + \left( \frac{\gamma'^{2} \gamma''^{2} \left( \overrightarrow{\beta}' \cdot \overrightarrow{\beta}'' \right)}{(1 + \gamma') (1 + \gamma'')} + \gamma' \gamma'' \right) \left( \overrightarrow{\beta}' \cdot \overrightarrow{\beta}'' \right)$$
De même si on calcule  $M = \Lambda(\overrightarrow{\beta}'') \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta}')$ :

$$\gamma'\gamma''\overrightarrow{\beta}''\overrightarrow{\beta}''\overrightarrow{\beta}' + C''C' = Id_{\mathbb{R}^3} + \frac{\gamma'^2\overrightarrow{\beta}'\overrightarrow{\beta}'}{(1+\gamma')} + \frac{\gamma''^2\overrightarrow{\beta}''\overrightarrow{\beta}''}{(1+\gamma'')} + \left(\frac{\gamma'^2\gamma''^2\left(\overrightarrow{\beta}'\overrightarrow{\beta}''\right)}{(1+\gamma')(1+\gamma'')} + \gamma'\gamma''\right)\left(\overrightarrow{\beta}''.\overrightarrow{\beta}'\right)$$

puisque  $\overrightarrow{\boldsymbol{\beta}}'.\overrightarrow{\boldsymbol{\beta}}'' = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}}''.\overrightarrow{\boldsymbol{\beta}}'$ 

Or

$$\left(\frac{\gamma^{2} \gamma''^{2} \left(\overrightarrow{\beta'}, \overrightarrow{\beta''}\right)}{\left(1 + \gamma'\right)\left(1 + \gamma''\right)} + \gamma' \gamma''\right) = \gamma' \gamma'' \left(1 + \frac{\gamma' \gamma'' \left(\overrightarrow{\beta'}, \overrightarrow{\beta''}\right)}{\left(1 + \gamma'\right)\left(1 + \gamma''\right)}\right) > 0$$

puisque  $\gamma' \ge 1$ ,  $\gamma'' \ge 1$  et  $\begin{vmatrix} t \rightarrow \rightarrow \\ \beta' \cdot \beta'' \end{vmatrix} < 1$ .

$$Donc \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'}. \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''} = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''}. \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'} \Rightarrow \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'}. \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''} \bullet \overrightarrow{\boldsymbol{e}_i} = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''}. \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'} \bullet \overrightarrow{\boldsymbol{e}_i} = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}'}. \boldsymbol{\beta}''_i = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}''} \bullet \boldsymbol{\beta}'_i pour \overrightarrow{\boldsymbol{e}_i} = \overrightarrow{\boldsymbol{i}}, \overrightarrow{\boldsymbol{j}}, \overrightarrow{\boldsymbol{k}}.$$

Comme 
$$\overrightarrow{\beta''} \neq \overrightarrow{0}$$
 il existe  $i$  tel que  $\beta''_i \neq 0$  et donc  $\overrightarrow{\beta'} = \left(\frac{\beta'_i}{\beta''_i}\right) \overrightarrow{\beta''}$ .

Comme  $\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}}$  et  $\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}$  sont colinéaires , en applicant la première partie du théorème le produit :  $M = \Lambda(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) = \Lambda(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) \cdot \Lambda(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}})$  est une matrice symétrique donc sans rotation .

#### Théorème 2 :

Si la partie symétrique et la partie orthogonale commutent alors  $\hat{\pmb{\beta}}$  est colinéaire à l'axe de rotation de la partie orthogonale .

Démonstration :

Si 
$$\Lambda(\overrightarrow{\beta}) \cdot \Omega = \Omega \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta})$$
 comme  $\Omega \cdot \Lambda(\overrightarrow{\beta}) = \Lambda({}^t\Omega\overrightarrow{\beta}) \cdot \Omega$  par unicité de la décomposition on a

$${}^{t}\Omega \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}} = \overrightarrow{\boldsymbol{\beta}}.$$

#### Remarques:

(1) Considérons le cas où les observateurs **0**, **0**', **0**' 'sont alignés et que les 3 bases associées sont "parallèles" et telles que le premier axe de chacune d'elles soit aligné avec  $\boldsymbol{\beta}$ :

On a pour les matrices de changement de base les relations :

$$\begin{bmatrix} \mathbf{\gamma}' & \mathbf{\gamma}' \cdot \mathbf{\beta}' & 0 & 0 \\ \mathbf{\gamma}' \cdot \mathbf{\beta}' & \mathbf{\gamma}' & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{\gamma}'' & \mathbf{\gamma}'' \cdot \mathbf{\beta}'' & 0 & 0 \\ \mathbf{\gamma}'' \cdot \mathbf{\beta}'' & \mathbf{\gamma}'' & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{\gamma}' \cdot \mathbf{\gamma}'' (1 + \mathbf{\beta}' \cdot \mathbf{\beta}'') & \mathbf{\gamma}' \cdot \mathbf{\gamma}'' (\mathbf{\beta}'' + \mathbf{\beta}') & 0 & 0 \\ \mathbf{\gamma}'' \cdot \mathbf{\gamma}'' (\mathbf{\beta}'' + \mathbf{\beta}') & \mathbf{\gamma}' \cdot \mathbf{\gamma}'' (1 + \mathbf{\beta}' \cdot \mathbf{\beta}'') & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \left[ \begin{array}{ccccc} {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime\prime} & {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime\prime} \cdot {\boldsymbol{\beta}}^{\prime\prime} & 0 & 0 \\ {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime\prime} \cdot {\boldsymbol{\beta}}^{\prime\prime} & {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime\prime} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \cdot \left[ \begin{array}{cccccc} {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime} & {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime} \cdot {\boldsymbol{\beta}}^{\prime} & 0 & 0 \\ {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime} \cdot {\boldsymbol{\beta}}^{\prime} & {\boldsymbol{\gamma}}^{\prime} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right].$$

On voit directement qu'il y a commutativité dans la composition des mouvements.

(2) Même cas mais sans alignement du premier axe sur  $\hat{\beta}$ :

Les matrices de changement de base sont 2 matrices de Lorentz sans rotation  $\mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}})$  et  $\mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}})$ . Puisque les 3 bases sont "parallèles" on peut écrire:

$$\mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}}).\mathbf{\Lambda}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) = \mathbf{P} \cdot \mathbf{\Lambda}_{0}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}})^{t} \mathbf{P} \cdot \mathbf{P} \cdot \mathbf{\Lambda}_{0}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}}) \cdot {}^{t} \mathbf{P} \quad o\dot{u} :$$

$$\mathbf{A}_{0}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta'}}) = \begin{bmatrix} \boldsymbol{\gamma'} & \boldsymbol{\gamma'} \cdot \boldsymbol{\beta'} & 0 & 0 \\ \boldsymbol{\gamma'} \cdot \boldsymbol{\beta'} & \boldsymbol{\gamma'} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \ \mathbf{A}_{0}(\overrightarrow{\boldsymbol{\beta''}})$$

$$= \begin{bmatrix} \boldsymbol{\gamma''} & \boldsymbol{\gamma''} \cdot \boldsymbol{\beta''} & 0 & 0 \\ \boldsymbol{\gamma''} \cdot \boldsymbol{\beta''} & \boldsymbol{\gamma''} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} et \boldsymbol{P} une \ matrice \ orthogonale \ .$$

Alors:

$$\Lambda(\overrightarrow{\beta'}).\Lambda(\overrightarrow{\beta''}) = P \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta'}) \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta''}) \cdot {}^tP = P \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta''}) \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta'}) \cdot {}^tP \\
= P \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta''}) {}^tP \cdot P \cdot \Lambda_0(\overrightarrow{\beta'}) \cdot {}^tP = \Lambda(\overrightarrow{\beta''}).\Lambda(\overrightarrow{\beta'}).$$

Il y a donc commutativité dans la composition des mouvements.

# Bibliographie:

Annequin et Boutigny ."Mécanique relativiste ,Exercices ". Vuibert 1978.

R.G. Bartle." Modern theory of integration ".AMS 2001.

Berkeley (Cours de Physique vol 1). "Mécanique". Armand Colin 1972.

P • Boyer. "Algèbre et Géométries ". C&M 2015.

P • Brousse • Mécanique • Armand Colin 1968.

J. Dieudonné. "Eléments d'analyse". Gauthier — villars 1969.

F • R • Gantmacher. "Théorie des matrices " • Edition J • Gabay 1990.

R. Goblot . "Algébre linéaire "Masson 1995 .

E. Gourgoulhon. "Relativité restreinte" • EDP Sciences 2010.

J. Grifone. "Algèbre Linéaire" • Cepadues éditions 2002.

J – B. Hiriart - Urruty, Y. Plusquellec. "Exercices Algèbre linéaire". Cepadues éditions 1988.

D.Langlois. "Introduction à la relativité" • Vuibert 2011.

*J*•*M* Lévy — Leblond • One more derivation of the Lorentz transformation.

*American Journal of Physics*, vol 44, n ∘ 3, March 1976 p271 − 277

J.R. Lucas, P.E. Hodgson "Spacetime and electromagnetism". Clarenton Press 1990.

R. Mneimé, F. Testard. "Introduction à la théorie des groupes de Lie classiques". Hermann Paris 1986.

J-M. Monier. "Algèbre 1 et 2". Dunod 1997.

J.Ph.Pérez ." Relativité et invariance "Dunod 2011.

W.Rudin. "Analyse réelle et complexe ".Masson 1978.

C • Semay . B • Silvestre - Brac • "Relativité restreinte". Dunod 2010.

J-M. Souriau. "Calcul Linéaire ".PUF 1964.

N.M.J. Woodhouse. "Special Relativity". Springer 2002.

#### Travaux préparatoires :

https://archive • org/details/version − 1 a 202006/mode/2 up

https://archive.org/details/matricesdelorentz

https://archive.org/details/p 20220209 202202/mode/2 up

https://archive.org/details/une - nouvelle - approche - axiomatique -

de - la - theorie - de - la - relativite - restreinte - docu/mode/2 up

https://hal-amu · archives-ouvertes · fr/hal-02965773/document